

Escuela de Invierno de Robótica 2016/2017

Grupo Mayor

HORA	LUNES 9	MARTES 10	MIÉRCOLES 11	JUEVES 12	VIERNES 13
8:00-9:00	REGISTRO				
9:00-10:00	Inauguración	Vuelo Autónomo de Drones <i>José Martínez</i>	Taller por confirmar	Procesos de Decisión de Markov en Robótica <i>Enrique Sucar</i>	Localización de Fuentes Sonoras en Ambientes Reales <i>Caleb Rascón</i>
10:00-11:00	Demo de robots @home	Vuelo Autónomo de Drones <i>José Martínez</i>	Taller por confirmar	Procesos de Decisión de Markov en Robótica <i>Enrique Sucar</i>	Localización de Fuentes Sonoras en Ambientes Reales <i>Caleb Rascón</i>
	Coffee break				
11:00-12:00	Demo de robots @home	Vuelo Autónomo de Drones <i>José Martínez</i>	Simulación de Robots Móviles en Gazebo <i>Pablo Monroy</i>	Procesos de Decisión de Markov en Robótica <i>Enrique Sucar</i>	Localización de Fuentes Sonoras en Ambientes Reales <i>Caleb Rascón</i>
12:00-13:00	Conferencia Magistral	Vuelo Autónomo de Drones <i>José Martínez</i>	Simulación de Robots Móviles en Gazebo <i>Pablo Monroy</i>	Procesos de Decisión de Markov en Robótica <i>Enrique Sucar</i>	Localización de Fuentes Sonoras en Ambientes Reales <i>Caleb Rascón</i>
13:00-14:00	Comida				
14:00-15:00					
15:00-16:00	Robot Operating System <i>Héctor Vargas</i>	Taller por confirmar	Simulación de Robots Móviles en Gazebo <i>Pablo Monroy</i>	Comportamientos Reactivos en Robots Móviles <i>Jesús Savage</i>	Conferencia Magistral
16:00-17:00	Robot Operating System <i>Héctor Vargas</i>	Taller por confirmar	Simulación de Robots Móviles en Gazebo <i>Pablo Monroy</i>	Comportamientos Reactivos en Robots Móviles <i>Jesús Savage</i>	CLAUSURA
	Coffee break				
17:00-18:00	Robot Operating System <i>Héctor Vargas</i>	Taller por confirmar	Simulación de Robots Móviles en Gazebo <i>Pablo Monroy</i>	Comportamientos Reactivos en Robots Móviles <i>Jesús Savage</i>	
18:00-19:00	Robot Operating System <i>Héctor Vargas</i>	Taller por confirmar	Simulación de Robots Móviles en Gazebo <i>Pablo Monroy</i>	Comportamientos Reactivos en Robots Móviles <i>Jesús Savage</i>	